

## Официальные оппоненты:

**1. Асланов Владимир Степанович** - доктор технических наук, профессор, заведующий кафедрой теоретической механики Самарского национального исследовательского университета имени академика С.П. Королева

Адрес: Россия, 443086, г. Самара Московское шоссе дом, 34, кафедра теоретической механики

Email: aslanov\_vs@mail.ru

Тел: +7 (846) 267-45-97

Основные работы по профилю оппонируемой диссертации за последние пять лет:

1. V. S. Aslanov. Swing principle for deployment of a tether-assisted return mission of a re-entry capsule // *Acta Astronautica*. 2016. -Т. 120. С. 154-158. doi : 10.1016/j.actaastro.2015.12.020.
2. V. S. Aslanov. Chaos Behavior of Space Debris During Tethered Tow, *Journal of Guidance, Control, and Dynamics (AIAA)*, Volume 39, Issue 10, 2016, Pages 2398-2404, doi: 10.2514/1.G001460.
3. V.S. Aslanov, A.S. Ledkov, Chaotic motion of a reentry capsule during descent into the atmosphere, *Journal of Guidance, Control, and Dynamics (AIAA)*, Volume 39, Issue 8, 2016, Pages 1834-1843. DOI: 10.2514/1.G000411.
4. V. S. Aslanov, V. V. Yudintsev, The motion of tethered tug-debris system with fuel residuals. *Advances in Space Research*. Vol. 56, Issue 7, 1 October 2015, pp. 1493-1501. doi: 10.1016/j.asr.2015.06.032.
5. V. S. Aslanov, V. V. Yudintsev, Dynamics, Analytical Solutions and Choice of Parameters for Towed Space Debris with Flexible Appendages. *Advances in Space Research*. Vol. 55, Issue 2, 15 January 2015, pp. 660-667. doi:10.1016/j.asr.2014.10.034.
6. V. S. Aslanov, V. V. Yudintsev, Behaviour of Tethered Debris With Flexible Appendage. *Acta Astronautica*, 2014, Vol. 104, Issue 1, pp. 91-98. doi:10.1016/j.actaastro.2014.07.028.
7. V. S. Aslanov, A. S. Ledkov, Dynamics of towed large space debris taking into account atmospheric disturbance. *Acta Mechanica*, Vol. 225, Issue 9, 2014, pp 2685-2697. DOI 10.1007/s00707-014-1094-4 .
8. V. S. Aslanov, V. V. Yudintsev, Dynamics of Large Debris Connected to Space Tug by a Tether. *Journal of Guidance, Control, and Dynamics (AIAA)*, 2013. Vol. 36, No. 6, pp. 1654-1660. doi:http://arc.aiaa.org/doi/abs/10.2514/1.60976 .
9. V. S. Aslanov, A. S. Ledkov, A. K. Misra, A. D. Guerman, Dynamics of Space Elevator After Tether Rupture. *Journal of Guidance, Control and Dynamics (AIAA)*, Vol. 36, No. 4, 2013, pp. 986-992. doi: 10.2514/1.59378.

10. V. S. Aslanov, V. V. Yudin, Dynamics of Large Space Debris Removal Using Tethered Space Tug. Acta Astronautica, 2013, Vol. 91, October-November, pp. 149-156. doi : 10.1016/j.actaastro.2013.05.020.

11. V. S. Aslanov and A. S. Ledkov, Dynamics of the Tethered Satellite Systems. - Elsevier, 2012, 350 pp. -book.

<http://store.elsevier.com/Dynamics-of-Tethered-Satellite-Systems/Vladimir-Aslanov/isbn-9780857091567/>

12. V. S. Aslanov and A. S. Ledkov, Dynamics of the Tethered Satellite Systems, Simplified Chinese translation edition published by Elsevier (Singapore) PteLtd. and National Defence Industry Press, 2015 (in chinese) -book.

13. V. S. Aslanov, A. S. Ledkov, A. K. Misra, A. D. Guerman Motion of the space elevator after the ribbon rupture. Proceedings of the International Astronautical Congress, IAC Volume 12, 2012, Pages 9408-9415.

14. Асланов В.С., Ледков А.С. Хаотические колебания КА с упругим радиально ориентированным тросом. Космические исследования, том 5-, №2. 2012, с.194-204.

15. Асланов В.С, Колебания спутника с вертикальным упругим тросом на орбите. Известия РАН «Механика твердого тела», №5. 2011, с.3-15.

**2. Депутатова Екатерина Александровна** кандидат технических наук, ведущий инженер-программист филиала ФГУП «НПЦ АП» – ПО «Корпус»

Адрес: 410019, Россия, г. Саратов ул. Осипова, д. 1

Email: [deputatova@bk.ru](mailto:deputatova@bk.ru)

Тел: +7 961 052 94 13

Публикации по теме диссертации:

1. Калихман Д.М., Депутатова Е.А., Скоробогатов В.В., Нахов С.Ф. Обобщенная концепция построения цифровых систем управления стендами с инерциальными чувствительными элементами // Известия Тульского государственного университета. Технические науки. Вып. 10 / под научной ред. В.Я. Распопова. – Тула: Изд-во ТулГУ, 2016. – С. 91-103.

2. Депутатова Е.А., Калихман Д.М., Никифоров В.М., Садомцев Ю.В. Прецизионные поворотные стенды нового поколения с инерциальными чувствительными элементами и цифровым управлением // Известия РАН. Теория и системы управления, № 2, 2014. – С. 130-146.

3. Депутатова Е.А. Широкодиапазонные поворотные стенды с цифровыми системами управления и навигационными приборами в качестве чувствительных элементов для контроля измерителей угловой скорости // Труды V Научно-технической конференции молодых ученых и специалистов «Приборы и системы управления ракетно-космических комплексов». – М.:

Изд-во ФГУП «НПЦАП имени академика Н.А. Пилюгина», 2013. – С. 102-123.

4. Калихман Д.М., Калихман Л.Я., Садомцев Ю.В., Депутатова Е.А., Туркин В.А., Нахов С.Ф., Никифоров В.М., Чайковский М.М. Принципы разработки цифровых помехоустойчивых регуляторов каналов измерения угловой скорости и кажущегося ускорения в современных БИНС и программно-математического обеспечения для их контроля // 20 Санкт-Петербургская Международная конференция по интегрированным навигационным системам. – СПб.: Изд-во ЦНИИ «Электроприбор», 2013. – С. 285-291.

5. Калихман Д.М., Калихман Л.Я., Депутатова Е.А., Садомцев Ю.В., Никифоров В.М., Чайковский М.М. Принципы проектирования цифровых систем управления прецизионными стендами с инерциальными чувствительными элементами для контроля гироскопических приборов // Международная научно-техническая конференция РАН «Системы и комплексы автоматического управления летательных аппаратов», посвящённая 105-летию со дня рождения академика Н.А. Пилюгина. – М.: 2013.

6. Патент № 2494345 от 16.01.2012. Универсальный широкодиапазонный стенд для контроля измерителей угловой скорости / Калихман Д.М., Калихман Л.Я., Садомцев Ю.В., Депутатова Е.А., Нахов С.Ф., Никифоров В.М., Сапожников А.И., Межирицкий Е.Л. / Зарегистрирован в Государственном реестре изобретений РФ 27.09.2013 г. // Б.И. 2013.